

# مکانیک تحلیلی

ویراست هفتم

گروه آر. فولز  
جورج ال. کسیدی

امید حمیدی

(عضو هیأت علمی دانشگاه شهید باهنر کرمان)

حسین صالحی



سرشناسه	: فولز، گرانت R Fowles, Grant R
عنوان و نام پدیدآور	: مکانیک تحلیلی اگرانت آر. فولز، جورج ال کسیدی؛ [ترجمه] امید حمیدی، حسین صالحی.
مشخصات نشر	: تهران: دانش‌نگار، ۱۳۹۱.
مشخصات ظاهری	: ۶۵۶ ص: مصور، جدول، نمودار.
شابک	: ۹۷۸-۹۶۴-۲۹۲۷-۷۱-۵
وضعیت فهرست‌نویسی	: فیبا
یادداشت	: عنوان اصلی: Analytical mechanics, 7th. ed, c2005.
موضوع	: مکانیک تحلیلی
شناخت افزوده	: کسیدی، جورج ال
شناخت افزوده	: Cassiday, George L
شناخت افزوده	: حمیدی، امید، ۱۳۴۲-، مترجم
شناخت افزوده	: صالحی، حسین، ۱۳۵۶-، مترجم
ردیبندی کنگره	: QAA ۷۱۷۷۱۳۹۱
ردیبندی دیوبی	: ۵۳۱/۰۱۵۱۵
شماره کتاب‌شناسی ملی	: ۲۶۵-۷۱۶

#### فرهیخته گرامی:

کپی کردن و یا تهیه فایل‌های pdf از نام و را قسمتی از کتاب تضییع آشکار حقوق مادی و معنوی ناشر و مولف است و انگیزه تالیف، ترجمه و نشر کتاب‌های جدید را در کشور از بین می‌برد. خواهشمند است در زمان خرید کتاب، از اصل بودن آن اطمینان حاصل نمایید.

[www.daneshiran.ir](http://www.daneshiran.ir)



#### مکانیک تحلیلی - ویراست هفتم

تألیف: گرانت آر. فولز - جورج ال. کسیدی

ترجمه: امید حمیدی - حسین صالحی

نوبت چاپ: اول

سال چاپ: ۱۳۹۱

شماره‌گان: ۱۰۰۰ نسخه

قیمت: ۱۴۰۰ تومان

چاپ و صحافی: فرنگارنگ

شابک: ۹۷۸-۹۶۴-۲۹۲۷-۷۱-۵



تهران، انقلاب، خیابان منیری جاوید (اردبیلهشت)، نبش وحید نظری، شماره ۱۴۲ - تلفنکس: ۰۲۰-۶۶۴۰۰۲۲۰ - ۰۲۰-۶۶۴۰۰۱۴۴

این اثر مُمْلُوْل قانون حمایت از حقوق مؤلفان، مصنفان و هنرمندان مصوب ۱۳۴۸ است، هر کس تمام یا قسمی از این اثر را بدون اجازه ناشر، شر یا پخش با عرضه کند تحت پیگرد قانونی قرار خواهد گرفت.

## فهرست مطالب

۱	مقدمه
۹	۱ مفاهیم بنیادی: بردارها
۹	۱-۱ مقدمه
۱۰	۲-۱ اندازه‌گیری فضا و زمان: یکاها و ابعاد
۱۹	۳-۱ بردارها
۲۶	۴-۱ ضرب اسکالو
۳۱	۵-۱ ضرب برداری
۳۴	۶-۱ مثالی از ضرب برداری: گشتاور یک نیرو
۳۵	۷-۱ ضرب‌های سه‌گانه
۳۷	۸-۱ تغییر دستگاه مختصات: ماتریس تبدیل
۴۳	۹-۱ مشتق بردار
۴۴	۱۰-۱ بردار مکان ذره: سرعت و شتاب در مختصات راستگوشه
۵۰	۱۱-۱ سرعت و شتاب در مختصات قطبی مسطح
۵۳	۱۲-۱ سرعت و شتاب در مختصات استوانه‌ای رکروی
۵۳	۲ مکانیک نیوتونی: حرکت راست خط ذره
۵۳	۲-۱ قوانین حرکت نیوتون: مقدمه تاریخی
۷۹	۲-۲ حرکت مستقیم الخط: شتاب یکنواخت تحت نیروی ثابت
۸۲	۳-۲ نیروهای وابسته به مکان: مفاهیم انرژی جنبشی و پتانسیل
۸۹	۴-۲ نیروهای وابسته به سرعت: مقاومت شاره و سرعت حد (نهایی)
۹۶	۵-۲ سقوط قائم در شاره: حل عددی
۱۰۵	۳ نوسان
۱۰۵	۱-۳ مقدمه
۱۰۷	۲-۳ نیروی بازگردانده خطی: حرکت هماهنگ
۱۱۸	۳-۳ ملاحظات مریوط به انرژی در حرکت هماهنگ
۱۲۲	۴-۳ حرکت هماهنگ میرا
۱۳۳	۵-۳ فضای فاز
۱۴۲	۶-۳ حرکت هماهنگ و اداشته: تشذید
۱۵۶	۷-۳ نوسانگر غیر خطی: روش تقریب‌های متوالی
۱۶۲	۸-۳ نوسانگر غیر خطی: حرکت آشوبناک

## ۳-۹ نیروی محرک غیر سینوسی: سری فوریه

۱۶۹	۴ حرکت کلی ذره در سه بعد
۱۸۱	۱-۴ مقدمه: اصول کلی
۱۸۱	۲-۴ تابع انرژی پتانسیل در حرکت سه بعدی: عملگر دل
۱۸۸	۳-۴ نیروهای از نوع جدابنده: حرکت پرتایی
۱۹۴	۴-۴ نویسگر هماهنگ در دو و سه بعد
۲۰۷	۵-۴ حرکت ذرات باردار در میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی
۲۱۳	۶-۴ حرکت مقید ذره
۲۱۷	
۲۲۷	۵ دستگاه‌های مرجع ثالث
۲۲۷	۱-۵ دستگاه‌های مرجع ستابدار و نیروهای لختی
۲۳۳	۲-۵ دستگاه‌های مخصوص چرخان
۲۴۰	۳-۵ دینامیک ذره در دستگاه مخصوص پرخان
۲۴۶	۴-۵ اثرات چرخش زمین
۲۵۲	۵-۵ حرکت پرتایه در استوانه چرخان
۲۵۹	۶-۵ آونگ فوکو
۲۶۷	۶ گرانش و نیروهای مرکزی
۲۶۷	۱-۶ مقدمه
۲۷۲	۲-۶ نیروی گرانشی بین یک کره یکنواخت و یک ذره
۲۷۵	۳-۶ قوانین حرکت سیاره‌ای کپلر
۲۷۷	۴-۶ قانون دوم کپلر: مساحت‌های مساوی، پایستگی تکانه زاویه‌ای
۲۸۱	۵-۶ قانون اول کپلر: قانون بیضی‌ها
۲۹۱	۶-۶ قانون سوم کپلر: قانون هماهنگ
۲۹۸	۷-۶ انرژی پتانسیل در میدان گرانشی: پتانسیل گرانشی
۳۰۵	۸-۶ انرژی پتانسیل در میدان مرکزی عمومی
۳۰۶	۹-۶ معادله انرژی مدار در میدان مرکزی
۳۰۶	۱۰-۶ انرژی‌های مداری در میدان عکس مجددی
۳۱۳	۱۱-۶ حدود حرکت شعاعی: پتانسیل مؤثر
۳۱۷	۱۲-۶ مدارهای تقریباً دایره‌ای در میدان‌های مرکزی: پایداری
۳۱۹	۱۳-۶ نقاط اوج و حضیض و زوایای اوچی - خضیضی در مدارهای تقریباً دایره‌ای

۱۴-۶ حرکت در میدان دائمی عکس مجددی: پراکندگی ذرات آلفا.....	۳۲۲
<b>۷ دینامیک سیستم‌های ذرات.....</b>	<b>۳۳۵</b>
۷-۱ مقدمه: مرکز جرم و تکانه خطی سیستم.....	۳۳۵
۷-۲ تکانه زاویه‌ای و انرژی چنیشی سیستم.....	۳۳۸
۷-۳ حرکت در جسم برهنگی کشند: جرم کامش یافته.....	۳۴۴
۷-۴ مثله سه جسم محدود شده.....	۳۴۹
۷-۵ برخورد.....	۳۶۷
۷-۶ برخوردهای مایل و پراکندگی؛ مقایسه مختصات آزمایشگاهی و مختصات مرکز جرم.....	۳۷۱
۷-۷ حرکت جسم با جرم متغیر: حرکت موشک.....	۳۷۹
<b>۸ مکانیک اجسام صلب: حرکت در صفحه.....</b>	<b>۳۹۳</b>
۸-۱ مرکز جرم یک جسم صلب.....	۳۹۳
۸-۲ چرخش جسم صلب حول محور ثابت: گشتاور لختی.....	۳۹۸
۸-۳ محاسبه گشتاور لختی.....	۴۰۰
۸-۴ آونگ فیزیکی.....	۴۰۸
۸-۵ تکانه زاویه جسم صلب در حرکت پوسته‌ای.....	۴۱۷
۸-۶ مثال‌هایی از حرکت پوسته‌ای جسم صلب.....	۴۲۱
۸-۷ ضربه و برخورد در اجسام صلب.....	۴۲۸
<b>۹ حرکت اجسام صلب در سه بعد.....</b>	<b>۴۳۷</b>
۹-۱ چرخش جسم صلب حول محوری دلخواه: گشتاورها و حاصل ضربه‌ای لختی - تکانه زاویه‌ای و انرژی چنیشی.....	۴۴۷
۹-۲ محورهای اصلی جسم صلب.....	۴۵۸
۹-۳ معادلات اویلر حرکت جسم صلب.....	۴۶۱
۹-۴ چرخش آزاد جسم صلب: توصیف هندسی حرکت.....	۴۹۲
۹-۵ چرخش آزاد جسم صلب با یک محور ثابت: بحث تحلیلی.....	۴۹۴
۹-۶ توصیف چرخش جسم صلب نسبت به دستگاه مختصات ثابت: زوایای اویلر.....	۴۹۶
۹-۷ حرکت فرفه.....	۴۹۸
۹-۸ معادله انرژی و رقص محوری.....	۴۸۳
۹-۹ قطب‌نمای زیروسکوبی.....	۴۸۹
۹-۱۰ چرا دوچرخه لانس آرمسترانگ (اساساً) نمی‌افتد؟.....	۴۹۲

مکانیک تحلیلی	۱۰
۵۰۳	
۵۰۵	۱-۱۰ اصل وردشی هامیلتون: یک مثال
۵۱۰	۲-۱۰ مختصات تعیین یافته
۵۱۳	۳-۱۰ محاسبه ارزی های جنبشی و پتانسیل بر حسب مختصات تعیین یافته: یک مثال
۵۱۷	۴-۱۰ معادلات حرکت لاگرانژ برای سیستم های پایستار
۵۱۹	۵-۱۰ کاردوهای معادلات لاگرانژ
۵۲۷	۶-۱۰ نکات های تعیین یافته: مختصات حذف شدنی
۵۳۴	۷-۱۰ نیروهای قیدی: ضرایب لاگرانژ
۵۳۹	۸-۱۰ اصل دالامبر: نروهای تعیین یافته
۵۴۷	۹-۱۰ تابع هامیلتون: معادلات هامیلتون
۵۶۱	۱۱ دینامیک سیستم های نوسانی
۵۶۱	۱-۱۱ ارزی پتانسیل و تعادل پایداری
۵۶۶	۲-۱۱ نوسان سیستمی با یک درجه آزادی حول وضعیت تعادل پایدار
۵۶۹	۳-۱۱ نوسانگرهای هماهنگ جفت شده: مختصات بهنجار
۵۹۳	۴-۱۱ نظریه کلی سیستم های ارتعاشی
۵۹۹	۵-۱۱ ارتعاش نفع باردار یا آرایه خطی از نوسانگرهای هماهنگ جفت شده
۶۰۷	۶-۱۱ ارتعاش سیستم پیوسته: معادله موج
۶۱۹	A ضمیمه
۶۲۲	B ضمیمه
۶۲۵	C ضمیمه
۶۲۸	D ضمیمه
۶۳۰	E ضمیمه
۶۳۲	F ضمیمه
۶۳۴	G ضمیمه
۶۳۶	H ضمیمه
۶۴۲	I ضمیمه
۶۵۱	پاسخ مسائل برگزیده

## مقدمه

این کتاب برای درس مکانیک کلاسیک دوره کارشناسی دانشجویان رشته فیزیک، علوم فیزیکی یا مهندسی تدوین شده است. فرض بر این بوده است که دانشجویان دوره یک ساله فیزیک عمومی مبتنی بر حساب دیفرانسیل و انتگرال و دوره یک ساله درس حساب دیفرانسیل و انتگرال را گذرانده است. پیشنهاد می‌کنیم که دانشجویان درس معادلات دیفرانسیل و جبر ماتریسی را به صورت پیش‌نیاز یا هم‌نیاز با این درس بگذرانند.

ساختار ویرایش هفتم این کتاب همانند ویرایش قبلی است: تمرکز بحث کتاب بر معرفی و تشریح مکانیک نیوتونی است و سوچتندی پشت‌فته‌تر لاغرگاری و هایبلتونی در دو فصل پایانی ارائه شده است. در برخی از فصول موضوعات جدیدی افزوده شده و موضوعات قدیمی تر حذف شده‌اند. تلاش زیادی کرده‌ایم تا خطاهای چاپی آزاردهنده و اشتباهات غیرعمومی را بر طرف کرده و بخش‌های مبهم درس را اصلاح کنیم. مفاهیم مشکل‌تر را بازتر کرده و شکل‌ها و مثال‌های زیادی را اضافه کرده‌ایم تا مفاهیم روشن‌تر و قابل فهم‌تر شوند. در چندین بخش اصلاحات اگسترهای انجام داده‌ایم و چند بخش جدید هم اضافه کرده‌ایم. بخش‌هایی که مستلزم کاربرد نرم افزارهای نظریه‌متکد و متمتیکاً به عنوان بخشی از راهبرد مسئله هستند ساده‌تر شده و بسیاری از جزئیات آنها به ضمایم منتقل شده است.

### خلاصه کوتاه‌هر فصل:

فصل ۱: مقدمه‌ای کوتاه بر تحلیل ابعادی و جبر برداری؛ مفهوم سرعت و شتاب

فصل ۲: قوانین حرکت نیوتون؛ حرکت یک بعدی. بسط چارچوب‌های مرجع لخت. آشنایی با حل عددی مسائل به کمک متکد: مفروط قائم در شاره.

فصل ۳: حرکت هماهنگ، تشدید، نوسانگر و اداشه. حل عددی مسائل نوسانگر غیرخطی

فصل ۴: حرکت ذره در سه بعد، انرژی پتانسیل و نیروهای پایستار. آشنایی حل عددی مسائل به کمک متمتیکاً.

فصل ۵: تحلیل حرکت در چارچوب مرجع نالخت و نیروهای مجازی. حل عددی حرکت پرتایی در چارچوب مرجع چرخان.

فصل ۶: گرانش. بحث مفصل نیروهای مرکزی. مقاطع مخروطی و مدارها. بحث مفصل انرژی مداری. معیارهای مدارهای پایدار. پراکندگی رادرفورد.

فصل ۷. دستگاه‌های بس‌ذرهای. مسئله سه جسم. حل عددی. نقاط لاگرانژی. قوانین پایستگی و برخوردها.  
بحث کامل حرکت موشک.

فصل ۸. چرخش جسم حول محوری ثابت. بحث کامل حرکت لایه‌ای. گشتاورهای لختی.

فصل ۹. چرخش جسم در سه بعد. حل عددی مسائل شامل چرخش اجسام با گشتاورهای لختی اصلی  
متغیر، حرکت فرفره‌ها و زیروسکوپ‌ها. پایداری چرخ چرخان دوچرخه (چرا لانس واژگون  
نمی‌شود).

فصل ۱۰. مکانیک لاگرانژی و هامیلتونی. اصول هامیلتون و دالامبر. قوانین پایستگی.

فصل ۱۱. نوسانگرهای جفت شده. مختصات بهنجار و مدل‌های بهنجار نوسان. مسئله ویژه مقداری. ریسمان  
باردار و حرکت مرجعي.

مثال‌های حل شده زیادی براین ویرایش اضافه شده است. اکثر مثال‌های حل شده در انتهای هر بخش  
ارائه شده‌اند. مسائلی که در بخش اول در انتهای هر فصل ارائه شده‌اند به صورت تحلیلی قابل حل‌اند. بخش  
دوم مسائل آخر هر فصل مستلزم استفاده از روش‌های عددی با بهره‌گیری از نرم‌افزارهایی مثل متکد و  
منتپیکا یا سایر نرم‌افزارهای مورد نظر دانشجویی استاد است.

ضمایم کتاب حاوی اطلاعات یا موضوعات مرجعی است که کمک می‌کند دانشجویان در حل مسائل  
از مراجعه به مراجع دیگر که بسیار وقت‌گیر است بی‌نیاز باشند. پاسخ برخی از مسائل فرد برگزیده در پایان  
کتاب ارائه شده است.

راهنمای حل مسائل کتاب هم تهیه شده و علاقمندان می‌شوند برای همیه آن با انتشارات دانش‌نگار  
تماس حاصل فرمایند.

چرچ. ال. کسیدی